## ЭЛЕКТРОТЕХНИКА

Лектор:

к.ф.-м.н. Алимгазинова Назгуль Шакаримовна

### ПЕРЕХОДНЫЕ ПРОЦЕССЫ В ЭЛЕКТРИЧЕСКИХ ЦЕПЯХ

**Переходным процессом** (ПП) называют процессы перехода от одного режима работы ЭЦ (обычно периодического) к другому (обычно также периодическому), чем-либо отличающемуся от предыдущего, например, величиной амплитуды, фазы, формой или частотой действующей в схеме ЭДС, значениями параметров схемы, а также вследствие изменения конфигурации цепи.

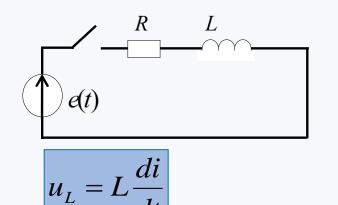
Коммутация – это процесс замыкания или размыкания ключей.

\_\_\_\_\_\_

а)замыкание ключа

\_\_X\_\_\_

б) размыкание ключа



$$u_L + iR = e,$$
  $L\frac{di}{dt} + iR = e,$ 

$$L\frac{di}{dt} + iI$$

$$i = \frac{E}{R}$$

$$L\frac{di}{dt} + iR = 0.$$

$$i(t) = i_{np} + i_{ce}$$

принужденная составляющая

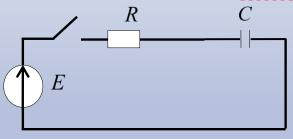
$$i_{np} = E/R$$

 $i_{np} = E/R$  свободная составлян

$$A = \frac{E}{R}, \ p = -\frac{R}{L}$$

$$A = \frac{E}{R}, p = -\frac{R}{L}$$

Полный ток 
$$i(t) = \frac{E}{R} - \frac{E}{R}e^{-\frac{R}{L}t}$$



$$i = \frac{dq}{dt}$$
,  $q = u_C C$ ,  $i = C \frac{du_C}{dt}$ ,

$$iR + u_C = E$$

$$RC\frac{du_C}{dt} + u_C = E.$$

Полное напряжение

$$u(t) = u_{np} + u_{ce}$$

**Принужденная составляющая величины** (тока или напряжения) физически представляет собой составляющую, изменяющуюся с той же частотой, что и действующая в схеме принуждающая ЭДС.

**Свободная составляющая величины** (тока или напряжения) физически представляет собой составляющую свободную от вынуждающей силы.

**Полный ток** - ток, который в действительности протекает по той или иной ветви цепи при переходном процессе. **Полное напряжение** - напряжение, которое в действительности имеется между некоторыми точками электрической цепи при переходном процессе. i u

Время t=0 представляет собой время непосредственно до коммутации, t=0 - время в момент коммутации,  $t=0_+$  - время в первый момент после коммутации.

### ЗАКОНЫ КОММУТАЦИИ

#### Первый закон коммутации:

Ток, протекающий через индуктивный элемент непосредственно до коммутации  $i_L(0_-)$  равен току, протекающему через тот же индуктивный элемент непосредственно после коммутации  $i_L(0_+)$ :

$$i_L(0_-) = i_L(0_+)$$

#### Второй закон коммутации:

Напряжение на емкостном элементе непосредственно до коммутации  $u_C(0_{\_})$  равно напряжению на том же емкостном элементе непосредственно после коммутации  $u_C(0_{+})$ :

$$u_C(0_-) = u_C(0_+)$$

### МЕТОДЫ АНАЛИЗА ПЕРЕХОДНЫХ ПРОЦЕССОВ

Классический

Частотный метод

Операторный

Метод расчета с помощью интеграла Дюамеля

Метод переменных состояния

### Общие этапы применения методов:

- 1. <u>Выбирают положительные направления токов в ветвях</u> электрической цепи.
- 2. <u>Определяют начальные условия: значения токов и напряжений непосредственно до коммутации.</u>
- 3. <u>Составляют характеристическое уравнение и определяют его корни.</u>
- 4. <u>Получают выражения для искомых токов и напряжений как</u> функции времени.

### КЛАССИЧЕСКИЙ МЕТОД

**Классический метод** заключается в непосредственном интегрировании дифференциальных уравнений, описывающих электромагнитное состояние цепи.

#### Этапы применения классического метода расчета переходных процессов:

- 1. Выбирают положительные направления токов в ветвях электрической цепи.
- 2. Определяют начальные условия: значения токов и напряжений непосредственно до коммутации.
- 3. Составляют систему уравнений по законам Кирхгофа.
- 4. Определяют принужденные значения токов и напряжений в цепи.
- 5. Записывают систему уравнений для свободных составляющих токов.

Составляют характеристическое уравнение и определяют его корни.

6. Получают выражения для искомых токов и напряжений как функции времени в виде суммы принужденной и свободной составляющих.

#### ХАРАКТЕРИСТИЧЕСКОЕ УРАВНЕНИЕ

**Степень характеристического уравнения** равна числу основных независимых начальных значений в послекоммутационной схеме после максимального её упрощения и не зависит от вида ЭДС источников ЭДС в схеме

$$\nu = n_L + n_C - m_L - k_C,$$

 $n_L$  - число индуктивностей в схеме,  $n_C$  - число емкостей,  $m_L$  - число индуктивностей, токи в которых не могут быть заданы произвольно (или же это число узлов, в которых сходятся только ветви, содержащие катушки индуктивности),  $k_C$  - число емкостей, напряжения на которых не могут быть заданы произвольно (или же число контуров схемы, ветви которых содержат только конденсаторы).

1. Если характеристическое уравнение цепи представляет собой уравнение первой степени, тогда параметр затухания имеет одно значение, которое одинаково для всех токов ветвей схемы, т.е. вся цепь, охвачена единым переходным процессом и уравнение для свободной составляющей тока

$$i_{ce} = Ae^{pt}$$
.

Постоянная интегрирования A определяется по значению свободного тока при t = 0

$$i_{ce}(0) = A.$$

## 2. Если дано характеристическое уравнение второй степени и его корни действительны и не равны, то

$$i_{ce} = A_1 e^{p_1 t} + A_2 e^{p_2 t}.$$

$$i'_{ce} = p_1 A_1 e^{p_1 t} + p_2 A_2 e^{p_2 t}.$$

$$t = 0$$

$$\begin{cases}
i_{ce}(0) = A_1 + A_2, \\
i'_{ce}(0) = A_1 p_1 + A_2 p_2,
\end{cases}$$

 $i_{cs}(0)$ ,  $i'_{cs}(0)$ ,  $p_1$ ,  $p_2$  - известные величины.

$$\begin{cases} A_1 = \frac{i'_{ce}(0) - p_2 i_{ce}(0)}{p_1 - p_2}, \\ A_2 = i_{ce}(0) - A_1. \end{cases}$$

3. Если корни характеристического уравнения являются комплексно-сопряженными, то

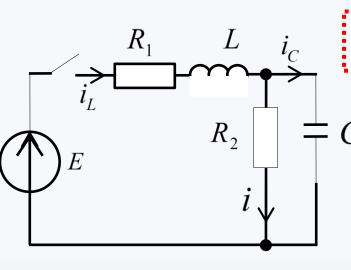
$$i_{ce} = Ae^{-\delta t}\sin(\omega_0 t + \nu),$$

 $\omega_0$  - циклическая частота и коэффициент затухания  $\delta$ 

$$i'_{cs} = -A\delta e^{-\delta t}\sin(\omega_0 + \nu) + -A\omega_0 e^{-\delta t}\sin(\omega_0 t + \nu).$$

$$t = 0$$

$$\begin{cases} i_{c_{\theta}}(0) = A\sin(v), \\ i'(0) = -A\delta\sin(v) + -A\omega_{0}\sin(v). \end{cases}$$



$$L$$
  $i_C$   $m=2$ ,  $n=3$ ,  $n_{UT}=0$ ,  $k=n-m-n_{UT}+1=2$ .

$$i_{L}(0_{-}) = 0,$$
 $i_{C}(0_{-}) = 0,$ 
 $i(0_{-}) = 0,$ 

$$u_C(0_-) = i(0_-) \cdot R_2,$$
 $u_C(0_-) = 0.$ 



$$u_C(0_-) = 0.$$

$$t = 0_+$$

$$\begin{cases} i_{L} - i - i_{C} = 0, \\ i_{L}R_{1} + L\frac{di_{L}}{dt} + iR_{2} = E, \\ \frac{1}{C} \int i_{C}dt - iR_{2} = 0. \end{cases}$$



$$i(t) = i_{np} + i_{ce}$$

$$i_{L,np}-?$$

$$u_{C,np}-3$$

$$\begin{cases} i_{L,np} - i_{np} = 0, \\ i_{L,np} R_1 + i_{np} R_2 = E. \end{cases}$$

$$u_{C,np} = i_{np} R_2$$

$$i_{L,np} = i_{np} = \frac{E}{R_1 + R_2}$$

$$u_{C,np} = \frac{E \cdot R_2}{R_1 + R_2}$$

Для свободных составляющих 
$$\begin{vmatrix} i_{L,c_B} - i_{c_B} - i_{C,c_B} = 0, \\ i_{L,c_B} R_1 + L \frac{di_{L,c_B}}{dt} + i_{c_B} R_2 = 0, \\ \frac{1}{C} \int i_{C,c_B} dt - i_{c_B} R_2 = 0. \end{vmatrix}$$
  $i_{c_B} = Ae^{pt}$ 

$$i_{ce} = Ae^{pt}$$

$$L\frac{di_{L,ce}}{dt} = L\frac{d}{dt}\left(Ae^{pt}\right) = Lp\left(Ae^{pt}\right) = Lp \cdot i_{L,ce},$$

$$\frac{1}{C} \int i_{C,c_{\theta}} dt = \frac{1}{C} \int Ae^{pt} dt = \frac{1}{Cp} \cdot Ae^{pt} = \frac{1}{Cp} \cdot i_{C,c_{\theta}}.$$

$$\begin{cases} i_{L,c_{\mathcal{B}}} - i_{c_{\mathcal{B}}} - i_{C,c_{\mathcal{B}}} = 0, \\ i_{L,c_{\mathcal{B}}} R_{1} + Lpi_{L,c_{\mathcal{B}}} + i_{c_{\mathcal{B}}} R_{2} = 0, \\ \frac{1}{Cp} i_{C,c_{\mathcal{B}}} dt - i_{c_{\mathcal{B}}} R_{2} = 0. \end{cases}$$

$$\Delta = 0$$

$$\Delta = \begin{vmatrix} 1 & -1 & -1 \\ R_1 + Lp & R_2 & 0 \\ 0 & -R_2 & \frac{1}{Cp} \end{vmatrix} = 1 \cdot R_2 \cdot \frac{1}{Cp} + R_2(R_1 + Lp) + (R_1 + Lp) \frac{1}{Cp} = 0$$

$$p^{2}LCR_{2} + p(CR_{2}R_{1} + L) + (R_{1} + R_{2}) = 0$$
  $p_{1}, p_{2}$ 

$$i_{L,ce} = A_1 e^{p_1 t} + A_2 e^{p_2 t}.$$

$$u_{C,ce} = B_1 e^{p_1 t} + B_2 e^{p_2 t}.$$

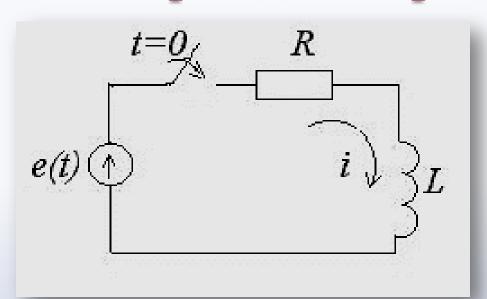
$$t = 0$$
  $A_1, A_2, B_1, B_2$ 

$$A_1, A_2, B_1, B_2$$

$$egin{aligned} \dot{i}_L(t) &= i_{L,np} + i_{L,ce}, \ \dot{i}(t) &= i_{np} + i_{ce}, \ \dot{i}_C(t) &= i_{C,np} + i_{C,ce}. \end{aligned}$$
  $u_C(t) = u_{C,np} + u_{C,ce}.$ 

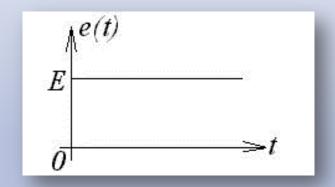
$$u_C(t) = u_{C,np} + u_{C,cs}.$$

### Переходные процессы в RL-цепи



$$Ri + L\frac{di}{dt} = e(t),$$

### а) Если подана постоянная ЭДС

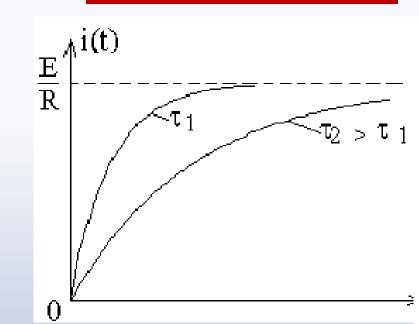


$$e(t) = \begin{cases} 0 & t < 0 \\ E & t > 0 \end{cases}$$

$$i(t) = \frac{E}{R} + A e^{pt},$$

$$\overline{A = -E/R}$$

$$i(t) = \frac{E}{R}(1 - e^{-\frac{R}{L}t})$$

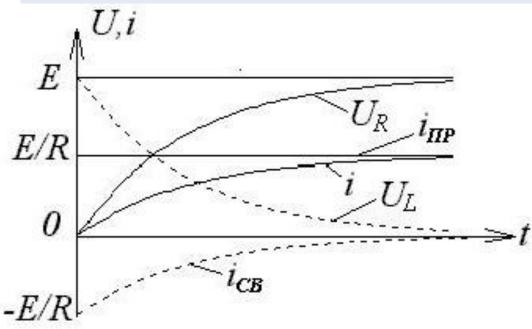


$$|\tau_L| = L/R$$

**Постоянная времени** RL - цепи

$$U_L(t) = L\frac{di}{dt} = Ee^{-\frac{R}{L}t}.$$

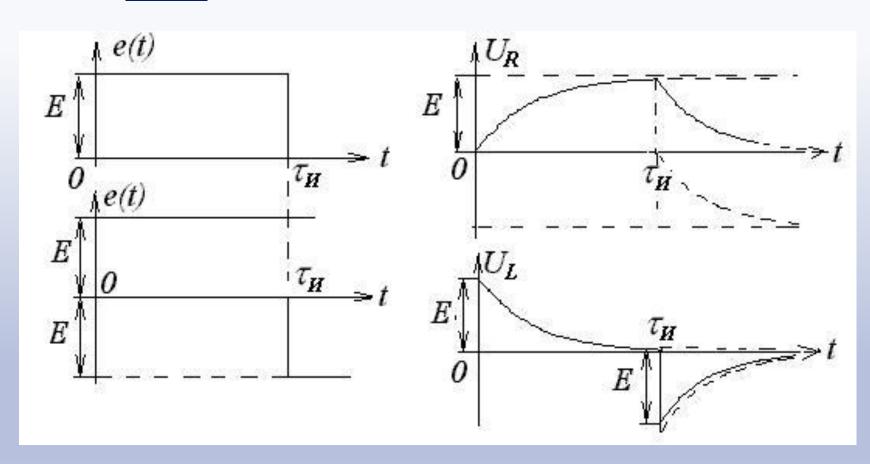
$$U_R(t) = Ri = E(1 - e^{-\frac{R}{L}t}).$$



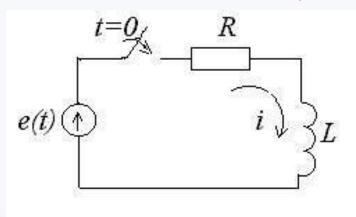
$$i(\tau_L) = I(1 - e^{-1}) \approx 0,632 I,$$

$$\frac{E}{R} = I$$
,

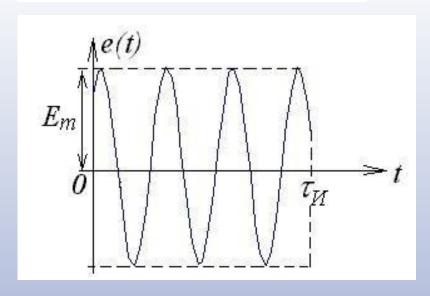
$$i_{cB}(\tau_L) = Ie^{-1} \approx 0.368 I,$$



### б) Если подана переменная ЭДС



$$Ri + L\frac{di}{dt} = e(t),$$



$$e(t) = E_m \cos(\omega t + \psi)$$

$$i_{\rm np}(t) = I_m \cos(\omega t + \psi - \varphi)$$

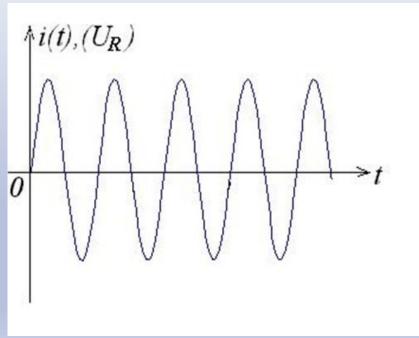
$$I_m = \frac{E_m}{|Z|}$$

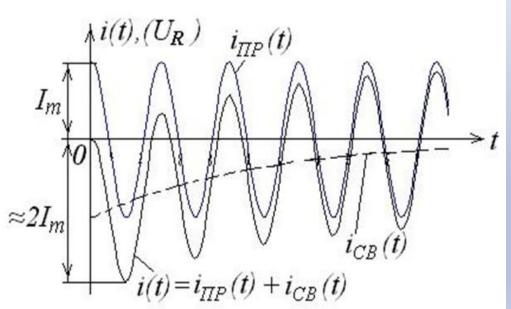
$$|Z| = \sqrt{R^2 + (\omega L)^2}$$
  $| \varphi = \arctan(\frac{\omega L}{R})$ 

$$i(t) = I_m \left[\cos(\omega t + \psi - \varphi) - \cos(\psi - \varphi) e^{-\frac{t}{\tau_L}}\right]$$

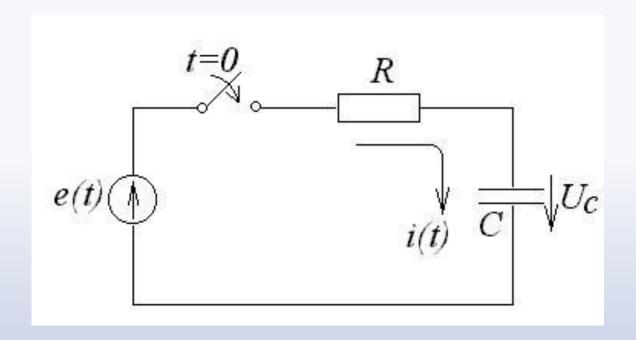
$$U_R(t) = Ri(t) = RI_m[\cos(\omega t + \psi - \varphi) - \cos(\psi - \varphi) e^{-\frac{\tau}{\tau_L}}].$$

$$U_L(t) = L\frac{di}{dt} = I_m[-\omega L\sin(\omega t + \psi - \varphi) - R\cos(\psi - \varphi) e^{-\frac{t}{\tau_L}}].$$





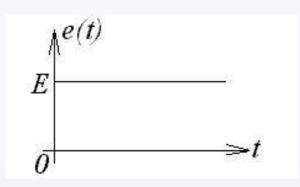
### Переходные процессы в RC-цепи

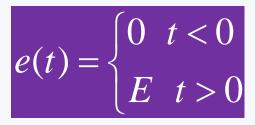


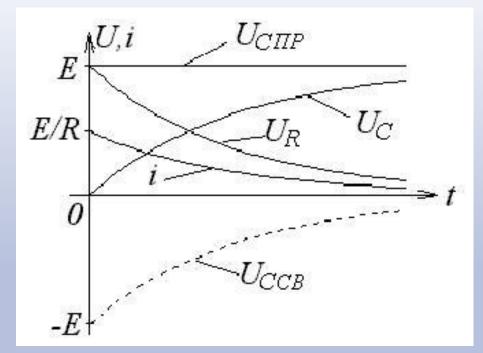
$$i(t) = C \frac{dU_C}{dt},$$

$$e(t) = RC \frac{dU_C}{dt} + U_C.$$

### а) Если подана постоянная ЭДС







$$U_C(t) = E(1 - e^{-\frac{t}{\tau_c}}),$$

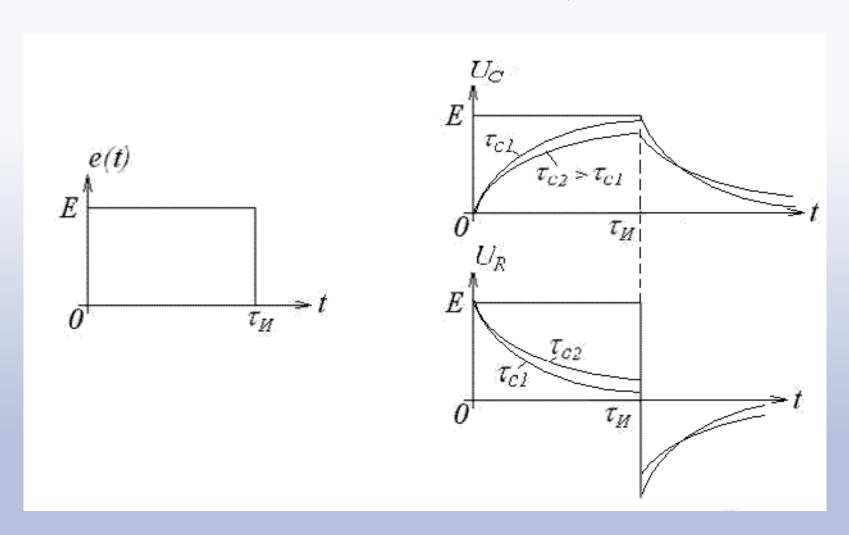
$$i(t) = C \frac{dU_C}{dt} = \frac{E}{R} e^{-\frac{t}{\tau_C}},$$

$$U_R(t) = Ri(t) = Ee^{-\frac{t}{\tau_c}}$$

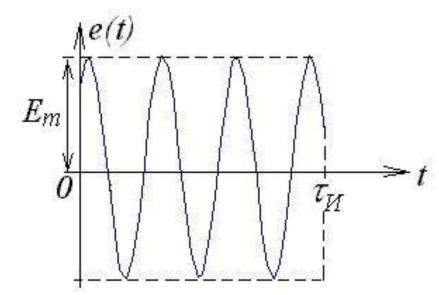


### Постоянная времени

RC - yenu



### б) Если подана переменная ЭДС



$$e(t) = E_m \cos(\omega t + \psi)$$

$$U_{C\Pi P} = U_m \cos(\omega t + \psi - \varphi - \frac{\pi}{2})$$

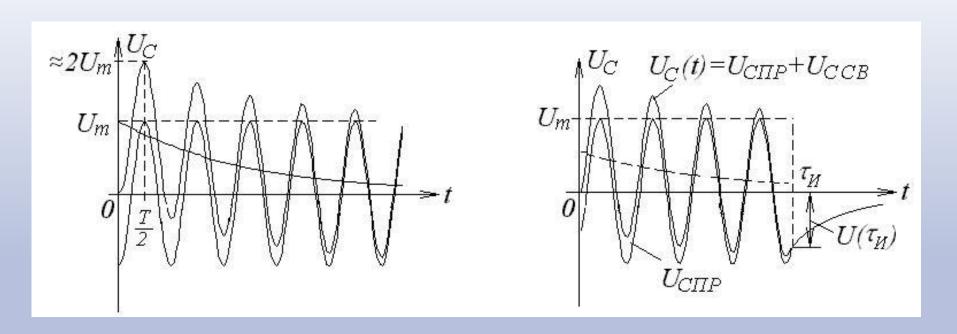
$$U_m = \frac{E_m}{|Z|} \frac{1}{\omega C}$$

$$|Z| = \sqrt{R^2 + (\frac{1}{\omega C})^2}$$

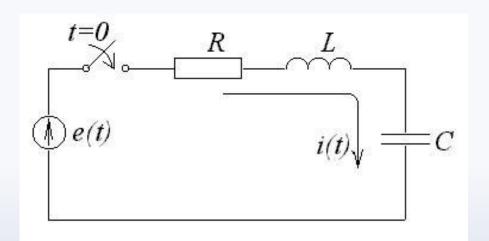
$$\varphi = arctg(-\frac{1}{\omega CR})$$

$$U_C(t) = U_m[\cos(\omega t + \psi - \varphi - \frac{\pi}{2}) + \sin(\varphi - \psi)e^{-\frac{t}{\tau_C}}]$$

$$i(t) = C\frac{dU_C}{dt} = -CU_m[\omega\sin(\omega t + \psi - \varphi - \frac{\pi}{2}) - \frac{1}{RC}\sin(\varphi - \psi)e^{-\frac{t}{\tau_C}}]$$



### Переходные процессы в *RLC*-цепи



$$Ri + L\frac{di}{dt} + \frac{1}{C}\int idt = e(t),$$

$$i(t) = i_{\Pi P}(t) + i_{CB}(t).$$

$$i_{\rm CB}(t) = A_1 e^{p_1 t} + A_2 e^{p_2 t},$$

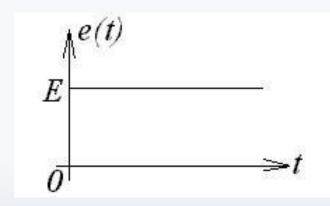
$$p_{1,2} = -\frac{R}{2L} \pm \sqrt{\left(\frac{R}{2L}\right)^2 - \frac{1}{LC}},$$

$$p_{1,2} = -\delta \pm \sqrt{\delta^2 - \omega_0^2}.$$

$$\delta = \frac{R}{2L},$$

$$\omega_0 = \frac{1}{\sqrt{LC}},$$

### а) Если подана постоянная ЭДС



$$e(t) = \begin{cases} 0 & t < 0 \\ E & t > 0 \end{cases}$$

$$i_{\Pi P}(t) = 0$$

$$i(t) = i_{CB}(t) = A_1 e^{p_1 t} + A_2 e^{p_2 t},$$

$$\frac{di}{dt} = p_1 A_1 e^{p_1 t} + p_2 A_2 e^{p_2 t}.$$

$$t = 0$$

$$e(0) = Ri(0) + L\frac{di}{dt}(0) + U_C(0),$$

$$i_L(0) = i_L(0-) = 0,$$
  $U_C(0) = U_C(0-) = 0$ 

$$\frac{di}{dt}(0) = \frac{E}{L}$$

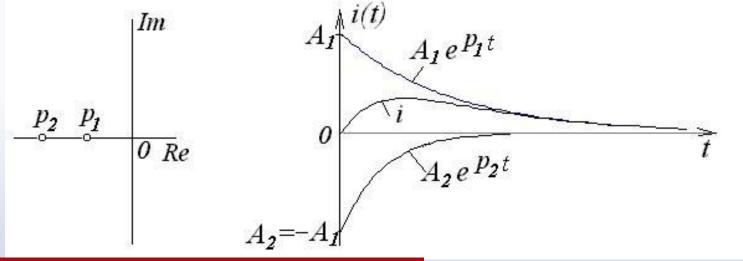
$$\begin{cases} A_1 + A_2 = 0, \\ p_1 A_1 + p_2 A_2 = \frac{E}{L}, \end{cases} A_1 = -A_2 = \frac{E}{L(p_1 - p_2)},$$

$$A_1 = -A_2 = \frac{E}{L(p_1 - p_2)},$$

$$i(t) = \frac{E}{L(p_1 - p_2)} (e^{p_1 t} - e^{p_2 t}).$$

$$a)\delta > \omega_0, \quad \frac{R}{2L} > \frac{1}{\sqrt{LC}}, \quad R > 2\sqrt{\frac{L}{C}} = 2\rho, \ Q = \frac{\rho}{R} < 0.5$$

(апериодический процесс)



$$U_R = Ri(t) = \frac{ER}{L(p_1 - p_2)} (e^{p_1 t} - e^{p_2 t})$$

$$U_L = L\frac{di}{dt} = \frac{E}{(p_1 - p_2)}(p_1 e^{p_1 t} - p_2 e^{p_2 t})$$

$$U_C = E - U_R - U_L = E \left[ 1 + \frac{1}{(p_1 - p_2)} (p_2 e^{p_1 t} - p_1 e^{p_2 t}) \right]$$

б) 
$$\delta = \omega_0$$
,  $R = 2 \rho$ ,  $Q = 0.5$  (критический режим)

$$p_{1.2} = -\delta$$

$$i(t) = \lim_{p_1 \to p_2} \frac{E}{L(p_1 - p_2)} (e^{p_1 t} - e^{p_2 t}) = \frac{E}{L} t e^{-\delta t}$$

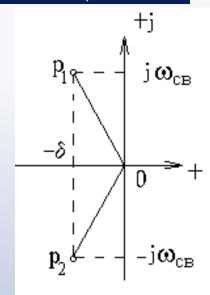
#### при ненулевых начальных условиях

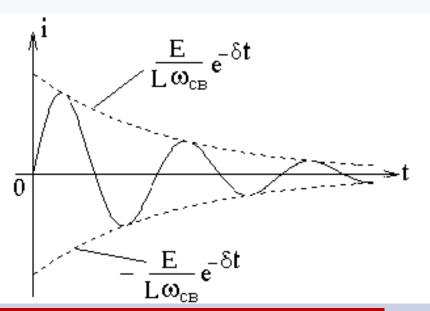
$$i(t) = \lim_{p_1 \to p_2} \frac{E - U}{L(p_1 - p_2)} (e^{p_1 t} - e^{p_2 t}) = \frac{E - U}{L} t e^{-\delta t}$$

$$i(t) = \lim_{p_1 \to p_2 = -\delta} \frac{\varphi^{|}(p_1)}{\psi^{|}(p_1)} = \lim_{p_1 \to -\delta} \frac{E \ t \ e^{-p_1 t}}{L} = \frac{E}{L} t \ e^{-\delta t}$$

# в) $\delta < \omega_0$ , R < 2 р, Q > 0.5, $p_{1,2} = -\delta \pm j$ (колебательный процесс)

$$\omega_{\rm CB} = \sqrt{\omega_0^2 - \delta^2}$$





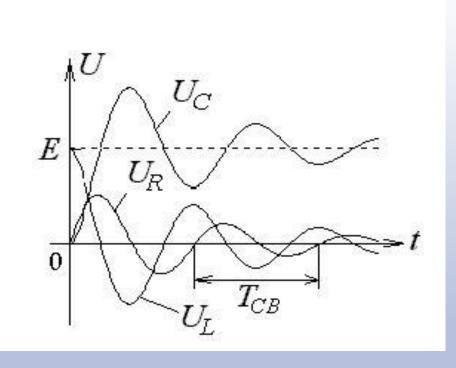
$$i(t) = \frac{E}{2j\omega_{CB}L} \left(e^{(-\delta + j\omega_{CB})t} - e^{(-\delta - j\omega_{CB})t}\right) =$$

$$= \frac{E}{2j\omega_{_{CB}}L}e^{-\delta t}(\cos\omega_{_{CB}}t + j\sin\omega_{_{CB}}t - \cos\omega_{_{CB}}t + j\sin\omega_{_{CB}}t) = \frac{E}{\omega_{_{CB}}L}e^{-\delta t}\sin\omega_{_{CB}}t$$

$$U_R = Ri = \frac{ER}{\omega_{CB}L}e^{-\delta t}\sin\omega_{CB}t$$

$$U_{R} = Ri = \frac{ER}{\omega_{CB}L} e^{-\delta t} \sin \omega_{CB} t \qquad U_{L} = L \frac{di}{dt} = -\frac{\omega_{0}}{\omega_{CB}} E e^{-\delta t} \sin(\omega_{CB} t - \varphi)$$

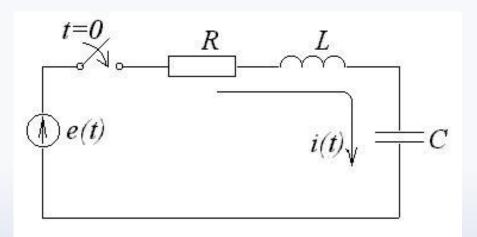
$$U_C = E - U_R - U_L = E[1 - \frac{\omega_0}{\omega_{CB}} e^{-\delta t} \sin(\omega_{CB} t + \varphi)]$$



$$\varphi = arctg \frac{\omega_{CB}}{\delta}$$

$$T_{CB} = \frac{2\pi}{\omega_{CB}} = \frac{2\pi}{\sqrt{\omega_0^2 - \delta^2}}$$

### б) Если подана переменная ЭДС



$$Ri + L\frac{di}{dt} + \frac{1}{C}\int idt = e(t),$$

$$e(t) = E_m \cos(\omega t + \psi),$$

$$i_{\Pi P}(t) = I_m \cos(\omega t + \psi - \varphi),$$

$$I_m = \frac{E_m}{|Z|},$$

$$I_m = \frac{E_m}{|Z|},$$
  $|Z| = \sqrt{R^2 + (\omega L - \frac{1}{\omega C})^2},$ 

$$\varphi = \arctan \frac{\omega L - \frac{1}{\omega C}}{R}.$$

$$i(t) = I_m \cos(\omega t + \psi - \varphi) + A_1 e^{p_1 t} + A_2 e^{p_2 t}$$

$$i(0-) = i_L(0-) = 0 = i_{\Pi P}(0) + i_{CB}(0).$$

$$I_m \cos(\psi - \varphi) + A_1 + A_2 = 0,$$

$$I_m \cos(\psi - \varphi) + A_1 + A_2 = 0,$$
  $\frac{di}{dt}(0) = \frac{e(0)}{L} = \frac{E_m}{L} \cos \psi,$ 

$$\frac{di}{dt}(0) = \frac{di_{\mathbf{M}}}{dt}(0) + \frac{di_{\mathbf{ep}}}{dt}(0) = -\omega I_m \sin(\psi - \varphi) + p_1 A_1 + p_2 A_2,$$

$$\begin{cases} I_{m}\cos(\psi - \varphi) + A_{1} + A_{2} = 0, \\ -\omega I_{m}\sin(\psi - \varphi) + p_{1}A_{1} + p_{2}A_{2} = \frac{E_{m}}{L}\cos\psi. \end{cases}$$

$$A_{1} = \frac{\omega}{p_{1} - p_{2}} I_{m} \sin(\psi - \varphi) + \frac{p_{2}}{p_{1} - p_{2}} I_{m} \cos(\psi - \varphi) + \frac{E_{m}}{L(p_{1} - p_{2})} \cos\psi,$$

$$A_2 = -\frac{\omega}{p_1 - p_2} I_m \sin(\psi - \varphi) - \frac{p_1}{p_1 - p_2} I_m \cos(\psi - \varphi) - \frac{E_m}{L(p_1 - p_2)} \cos\psi.$$

$$i(t) = I_m \cos(\omega t + \psi - \varphi) + \frac{I_m}{p_1 - p_2} \cos(\psi - \varphi)(p_2 e^{p_1 t} - p_1 e^{p_2 t}) +$$

$$+ \frac{E_m}{L(p_1 - p_2)} [\cos \psi + \frac{\omega L}{|Z|} \sin(\psi - \varphi)] (e^{p_1 t} - e^{p_2 t}).$$

